

Facitliste til skriftlig eksamen i Mat1 forårspensum 2021 rev. 180521

Initialisering

```
> restart:with(plots):with(LinearAlgebra):  
> prik:=(x,y)->VectorCalculus[DotProduct](x,y):  
kryds:=(x,y)->convert(VectorCalculus[CrossProduct](x,y),Vector):  
vop:=proc(X) op(convert(X,list)) end proc:  
grad:=(X,Y)->convert(linalg[grad](X,Y),Vector[column]):  
div:=V->VectorCalculus[Divergence](V):  
rot:=proc(X) uses VectorCalculus;BasisFormat(false);Curl(X) end  
proc:
```

MapleTA opgaver (i udvalgt version)

En funktion f af to reelle variable er givet ved

```
> f:=(x,y)->x^2*y-8*x*y+y^2+y+1
```

$$f := (x, y) \mapsto x^2 \cdot y - 8 \cdot x \cdot y + y^2 + y + 1$$

En parametriseret kurve er givet ved

```
> r:=u-><u,1-u^2>
```

$$r := u \mapsto \langle u, 1 - u^2 \rangle$$

Vi betragter den sammensatte funktion $h(u) = f(r(u))$.

Q1, a

Bestem de to værdier af u for hvilke $h'(u) = -8$

```
> f(vop(r(u))):  
simplify(%)
```

$$8u^3 - 2u^2 - 8u + 3$$

```
> diff(%,u)
```

$$24u^2 - 4u - 8$$

```
> solve(%)=-8,u
```

$$0, \frac{1}{6}$$

$u_1 = 0$ og $u_2 = 1/6$.

Q1, b

Angiv koordinaterne til det punkt (x_0, y_0, z_0) som ligger på graffladen for g lodret over punktet $r(u_2)$.

```
> r(1/6)
```

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{6} \\ \frac{35}{36} \\ \frac{89}{54} \end{bmatrix}$$

> f(vop(%))

$$\frac{89}{54}$$

x0 = 1/6
y0 = 35/36
z0 = 89/54

En funktion f af to reelle variable er givet ved

> f := (x, y) -> x^2*y - 4*x^2 - 8*x*y + y^2 + 32*x + 8*y - 44

$$f := (x, y) \mapsto x^2 \cdot y - 4 \cdot x^2 - 8 \cdot x \cdot y + y^2 + 32 \cdot x + 8 \cdot y - 44$$

Det oplyses at f har netop ét stationært punkt (x0,y0),

Q2, a

Angiv koordinaterne for det stationære punkt.

> lign1 := diff(f(x, y), x)

$$lign1 := 2xy - 8x - 8y + 32$$

> lign2 := diff(f(x, y), y)

$$lign2 := x^2 - 8x + 2y + 8$$

> solve({lign1, lign2}, {x, y})

$$\{x=4, y=4\}$$

x0 = 4
y0 = 4

Q2, b

Bestem de partielt afledede af anden orden for f i punktet (x0,y0).

> D[1,1](f)(4,4);

D[1,2](f)(4,4);

D[2,1](f)(4,4);

D[2,2](f)(4,4);

0

0

0

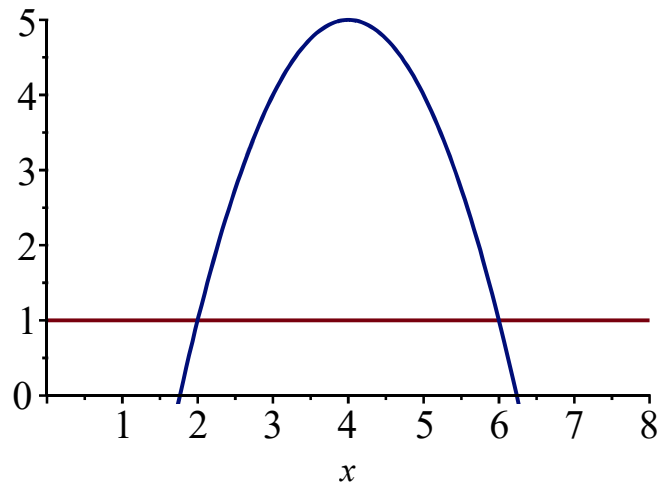
2

Q2, c

Vi betragter den begrænsede og afsluttede mængde M som afgrænses af parablen med ligningen $y = -x^2 + 8x - 11$ og linjen med ligningen $y = 1$.

Bestem den største og mindste værdi som f antager på M.

> plot({-x^2+8*x-11, 1}, x=0..8, view=0..5, scaling=constrained)



Hvor skærer de hinanden?

```
> solve(-x^2+8*x-11=1)
```

2, 6

Det stationære punkt er et indre punkt.

```
> kandidat1=f(4,4)
```

kandidat1=4

Nu følger randundersøgelsen:

Restriktionen af f til parabelstykket:

```
> f(x,-x^2+8*x-11)
```

$$x^2(-x^2+8x-11) - 12x^2 - 8x(-x^2+8x-11) + (-x^2+8x-11)^2 + 96x - 132$$

```
> simplify(%)
```

$$-x^2 + 8x - 11$$

```
> solve(diff(%,x))
```

4

```
> kandidat2:=f(4,5)
```

kandidat2 := 5

Restriktionen af f til linjen y=1:

```
> f(x,1)
```

$$-3x^2 + 24x - 35$$

```
> diff(%,x)
```

$$-6x + 24$$

```
> kandidat3:=f(4,1)
```

kandidat3 := 13

f i skæringspunkterne:

```
> kandidat4=f(2,1);
kandidat5=f(6,1)
```

kandidat4=1

kandidat5=1

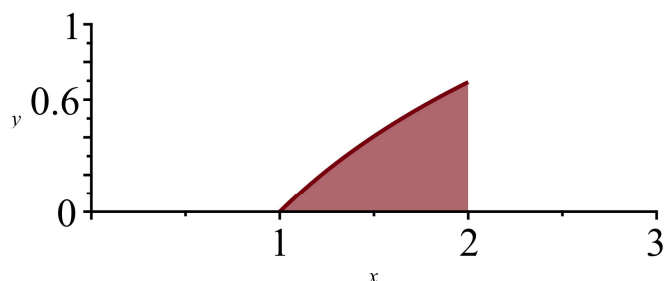
Ved sammenligning af de fem kandidater:

Størsteværdi af f på M er 13 (antages i $(4,1)$)

Mindsteværdi af f på M er 1 (antages i skæringspunkterne $(2,1)$ og $(6,1)$)

En punktmængde A i (x,y) -planen er givet ved

$$A = \{ (x, y) \mid x \in [1, 2] \text{ og } y \in [0, \ln(x)] \}.$$



Der er desuden givet en funktion af to reelle variable ved $f(x,y) = x-1$

Q4

Bestem planintegralet $\int_A f(x, y) d\mu$

p-fremstilling:

```
> r := (u, v) -> <u, 0> + v * <0, ln(u)>:
```

```
> r(u, v)
```

$$\begin{bmatrix} u \\ v \ln(u) \end{bmatrix}$$

```
> M := <diff(r(u, v), u) | diff(r(u, v), v)>
```

$$M := \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{v}{u} & \ln(u) \end{bmatrix}$$

```
> Jacobi := ln(u)
```

$$\text{Jacobi} := \ln(u)$$

```
> f := (x, y) -> x-1
```

$$f := (x, y) \mapsto x - 1$$

```
> Int(f(vop(r(u, v))) * Jacobi, [u=1..2, v=0..1])
```

$$\int_0^1 \int_1^2 (u-1) \ln(u) \, du \, dv$$

> value(%)

$$\frac{1}{4}$$

Planintegralet = 1/4

Q5

I (x,z) -planen i (x,y,z) -rummet betragtes en profilkurve K med ligningen $z = \cosh(x)$, $x \in [0, 1]$.

Lad F betegne den omdrekningsflade der fremkommer når K drejes med vinklen π omkring z -aksen (positiv omløbsretning set fra z -aksens positive ende).

Bestem massen af F med hensyn til massetæthedsfunktionen $f(x, y, z) = \frac{1}{z}$, $z \neq 0$.

> r := (u, v) -> <u*cos(v), u*sin(v), cosh(u)>:

> r(u, v)

$$\begin{bmatrix} u \cos(v) \\ u \sin(v) \\ \cosh(u) \end{bmatrix}$$

> kryds(diff(r(u, v), u), diff(r(u, v), v)) :
N := simplify(%)

$$N := \begin{bmatrix} -\sinh(u) u \cos(v) \\ -\sinh(u) u \sin(v) \\ u \end{bmatrix}$$

> sqrt(prik(N, N)) ;
Jacobi := simplify(%) assuming u::positive

$$\sqrt{\sinh(u)^2 u^2 \cos(v)^2 + \sinh(u)^2 u^2 \sin(v)^2 + u^2}$$

$$Jacobi := u \cosh(u)$$

> f := (x, y, z) -> 1/z:

> Int(f(vop(r(u, v))) * Jacobi, [u=0..1, v=0..Pi])

$$\int_0^1 \int_0^\pi u \, du \, dv$$

> value(%)

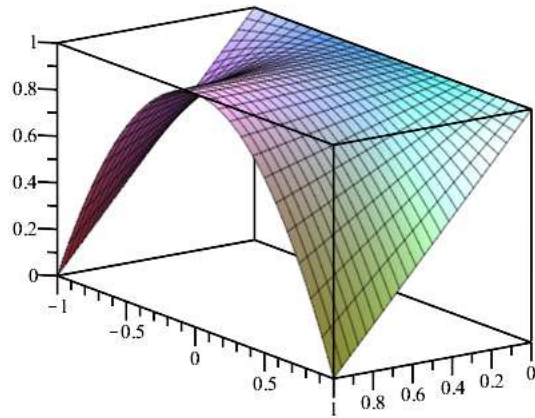
$$\frac{\pi}{2}$$

Massen = Pi/2

Q7, a

Lad k være et tal større end 0. Der er i (x,y) -planen i (x,y,z) -rummet givet et rektangel B med hjørnerne $(0,-1,0)$, $(0,1,0)$, $(k,1,0)$ og $(k,-1,0)$. Der er endvidere givet højdefunktionen $h(x, y) = k - x \cdot y^2$

På nedenstående figur ses grafen for funktionen h over rektanglet når $k = 1$.



Bestem for $k = 1$ rumfanget af det massive legeme Ω som ligger lodret mellem B og grafen for h .

```
> k:=1:
> r:=(u,v,w)-><u,v,w*(k-u*v^2)>:
> r(u,v,w)
```

$$\begin{bmatrix} u \\ v \\ w(-u v^2 + 1) \end{bmatrix}$$

```
> M:=<diff(r(u,v,w),u)|diff(r(u,v,w),v)|diff(r(u,v,w),w)>
```

$$M := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -w v^2 & -2 w u v & -u v^2 + 1 \end{bmatrix}$$

```
> Determinant(M) :
Jacobi:=simplify(%)
```

$$Jacobi := -u v^2 + 1$$

```
> Int(Jacobi, [u=0..k,v=-1..1,w=0..1])
```

$$\int_0^1 \int_{-1}^1 \int_0^1 (-u v^2 + 1) du dv dw$$

```
> value(%)
```

$$\frac{5}{3}$$

$V = 5/3$

Q7, b

Bestem den værdi k skal antages hvis rumfanget af Ω skal være $25/3$.

```
> k:='k':
> r:=(u,v,w)-><u,v,w*(k-u*v^2)>:
> r(u,v,w)
```

```

      [ u ]
      [ v ]
      [ w (-u v^2 + k) ]
> M:=<diff(r(u,v,w),u)|diff(r(u,v,w),v)|diff(r(u,v,w),w)>
      M := [ 1 0 0 ]
            [ 0 1 0 ]
            [ -w v^2 -2 w u v -u v^2 + k ]
> Determinant(M) :
  Jac:=simplify(%)
      Jac := -u v^2 + k
> Int(Jac,[u=0..k,v=-1..1,w=0..1])
      ∫₀¹ ∫₋₁¹ ∫₀ᵏ (-u v² + k) du dv dw
> value(%)
      5 k²
      3
> solve(%=25/3)[1]
      √5
k = sqrt(5)

```

Essay-opgave (i udvalgt version, jf. pdf)

(det nedenstående er ikke et *essay*, men en udvidet facitliste)

I (x,y,z) -rummet er der givet vektorfelterne

```
> V:=(x,y,z)-><z^2+2*y,3*y-1,x^2+x*z>:
```

```
> V(x,y,z)
```

$$\begin{bmatrix} z^2 + 2y \\ 3y - 1 \\ x^2 + xz \end{bmatrix}$$

og $U(x,y,z) = \text{rot}(V)(x,y,z)$.

```
> U:=(x,y,z)->rot(V)(x,y,z):
```

```
> U(x,y,z)
```

$$\begin{bmatrix} 0 \\ z - 2x \\ -2 \end{bmatrix}$$

```
> P:=<0,1,0>:
```

```
Q:=<-1,0,0>:
```

```
R:=<1,-1,0>:
```

```
S:=<0,0,1>:
```

1)

Linjen fra P til R, hvor u tilhører [0,1]:

> s1:=u-><u, -2*u+1, 0>:

> s1(u)

$$\begin{bmatrix} u \\ -2u + 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

> integrand:=prik(V(vop(s1(u))), diff(s1(u), u))

$$\text{integrand} := -2 + 8u$$

Det tangentielle kurveintegral:

> int(integrand, u=0..1)

$$2$$

Linjen fra P til Q, hvor u tilhører [0,1]:

> s2:=u->P+u*(Q-P):

s2(u)

$$\begin{bmatrix} -u \\ 1 - u \\ 0 \end{bmatrix}$$

> integrand:=prik(V(vop(s2(u))), diff(s2(u), u))

$$\text{integrand} := -4 + 5u$$

> del1:=int(integrand, u=0..1)

$$\text{del1} := -\frac{3}{2}$$

Linjen fra Q til R, hvor u tilhører [0,1]:

> s3:=u->Q+u*(R-Q):

s3(u)

$$\begin{bmatrix} -1 + 2u \\ -u \\ 0 \end{bmatrix}$$

> integrand:=prik(V(vop(s3(u))), diff(s3(u), u))

$$\text{integrand} := 1 - u$$

> del2:=int(integrand, u=0..1)

$$\text{del2} := \frac{1}{2}$$

Det tangentielle kurveintegral langs den brudte linje

> del1+del2;

$$-1$$

V kan ikke være et gradientfelt, da de tangentielle kurveintegraler fra P til Q langs to forskellige veje er forskellige.

2)

Trekanten parametriseret ved rette linjer fra S til punkterne på linjestykket PQ

idet u og v tilhører [0,1]:


```
> r1 := (u, v) -> S + v * (s2(u) - S)
r1 := (u, v) ↦ S + v · (s2(u) - S)
```

```
> r1(u, v)
```

$$\begin{bmatrix} -u v \\ v(1 - u) \\ 1 - v \end{bmatrix}$$

```
> plot3d(r1(u, v), u=0..1, v=0..1, axes=normal, labels=[x, y, z]):
```

```
> kryds(diff(r1(u, v), u), diff(r1(u, v), v)):
N:=simplify(%)
```

$$N := \begin{bmatrix} v \\ -v \\ -v \end{bmatrix}$$

peger nedad!

```
> prik(U(vop(r1(u, v))), N):
integrand:=expand(%)
```

$$\text{integrand} := -2 u v^2 + v^2 + v$$

Fluxen mht til U:

```
> int(integrand, [u=0..1, v=0..1])
```

$$\frac{1}{2}$$

Til sidst bruges Stokes. Hvis man bruger orienteringen PSQP, bliver cirkulationen som det forudgående facit, dvs. 1/2. Med modsat orientering fås -1/2.

3)

Trekanten parametriseres ved rette linjer fra Q til linjen PR

idet u og v tilhører [0,1]:

```
> r2 := (u, v) -> Q + v * (s1(u) - Q)
```

$$r2 := (u, v) \mapsto Q + v \cdot (s1(u) - Q)$$

```
> r2(u, v);
```

$$\begin{bmatrix} -1 + v(u + 1) \\ v(-2u + 1) \\ 0 \end{bmatrix}$$

```
> plot3d(r2(u, v), u=0..1, v=0..1, axes=normal, labels=[x, y, z]):
```

```
> kryds(diff(r2(u, v), u), diff(r2(u, v), v)):
N:=simplify(%)
```

$$N := \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 3v \end{bmatrix}$$

peger opad som ønsket

```
> prik(V(vop(r2(u, v))), N):
integrand:=expand(%)
```

$$\text{integrand} := 3 u^2 v^3 + 6 u v^3 - 6 u v^2 + 3 v^3 - 6 v^2 + 3 v$$

Fluxen mht til V:

```
> int(integrand, [u=0..1, v=0..1])
```

$$\frac{1}{4}$$

4)

Tetraederet parametriseret ved rette linjer fra S til punkterne i trekanten PQR

idet u, v og w tilhører [0,1]:

```
> r3 := (u, v, w) -> S + w*(r2(u, v) - S) :
```

```
> r3(u, v, w)
```

$$\begin{bmatrix} w(-1 + v(u + 1)) \\ wv(-2u + 1) \\ 1 - w \end{bmatrix}$$

```
> M := <diff~(r3(u, v, w), u) | diff~(r3(u, v, w), v) | diff~(r3(u, v, w), w)> ;
```

$$M := \begin{bmatrix} wv & w(u + 1) & -1 + v(u + 1) \\ -2wv & w(-2u + 1) & v(-2u + 1) \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

```
> LinearAlgebra[Determinant](M) ;
```

```
Jacobi := -%
```

$$-3 w^2 v$$

$$\text{Jacobi} := 3 w^2 v$$

```
> divV := (x, y, z) -> div(V)(x, y, z) :
```

```
> divV(x, y, z)
```

$$3 + x$$

```
> integrand := divV(vop(r3(u, v, w))) * Jacobi ;
```

$$\text{integrand} := 3(3 + w(-1 + v(u + 1)))w^2 v$$

Ved hjælp af Gauss findes nu fluxen ud gennem overfladen:

```
> int(integrand, [u=0..1, v=0..1, w=0..1])
```

$$\frac{3}{2}$$

5)

```
> lign1 := diff(x(t), t) = 0 ;
```

```
lign2 := diff(y(t), t) = z(t) - 2*x(t) ;
```

```
lign3 := diff(z(t), t) = -2 ;
```

$$\text{lign1} := \frac{d}{dt} x(t) = 0$$

$$\text{lign2} := \frac{d}{dt} y(t) = z(t) - 2x(t)$$

$$\text{lign3} := \frac{d}{dt} z(t) = -2$$

```
> lsn := dsolve({lign1, lign2, lign3, x(0) = r1(u, v)[1], y(0) = r1(u, v)[2], z
```

```
(0)=r1(u,v)[3]},{x(t),y(t),z(t)});
```

```
lsn := {x(t) = -u v, y(t) = -t^2 + 2 t u v + t (1 - v) - u v + v, z(t) = -2 t + 1 - v}
```

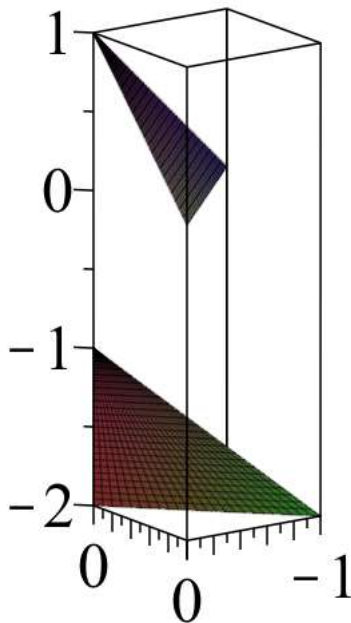
```
> r:=unapply(<rhs(lsn[1]),rhs(lsn[2]),rhs(lsn[3])>,(u,v,t)):  
'r(u,v,t)'=r(u,v,t);
```

$$r(u, v, t) = \begin{bmatrix} -u v \\ -t^2 + 2 t u v + t (1 - v) - u v + v \\ -2 t + 1 - v \end{bmatrix}$$

```
> r(u,v,0),r(u,v,1)
```

$$\begin{bmatrix} -u v \\ -u v + v \\ 1 - v \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -u v \\ u v \\ -1 - v \end{bmatrix}$$

```
> plot3d({r(u,v,0),r(u,v,1)},u=0..1,v=0..1,scaling=constrained)
```



```
> N:=kryds(diff(r(u,v,1),u),diff(r(u,v,1),v))
```

$$N := \begin{bmatrix} -v \\ -v \\ 0 \end{bmatrix}$$

```
> sqrt(prik(N,N)) assuming v>0:  
Jacobi :=%
```

$$Jacobi := \sqrt{2} v$$

```
> Arealet=int(Jacobi, [u=0..1, v=0..1])
```

$$Arealet = \frac{\sqrt{2}}{2}$$