

# Mat 1. 2-timersprøve den 13. maj 2017.

JE 11.5.17

## ▼ Opgave 1

> **restart:with(plots):**

En funktion  $f$  af to reelle variable er for  $(x, y) \neq (0, 0)$  givet ved

> **f:=(x,y)->y/(x^2+y^2);**

$$f := (x, y) \rightarrow \frac{y}{x^2 + y^2}$$

> **f(x,y);**

$$\frac{y}{x^2 + y^2}$$

## ▼ Spørgsmål 1

I  $(x, y)$ -planen betragtes de tre punkter  $A = (0, 1)$ ,  $B = (0, -1)$  og  $C = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ .

> **'f(0,1)'=f(0,1);**

$$f(0, 1) = 1$$

> **'f(0,-1)'=f(0,-1);**

$$f(0, -1) = -1$$

> **'f(1/2,1/2)'=f(1/2,1/2);**

$$f\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) = 1$$

Da  $f(A) = f(C) = 1$ , så ligger A og C på den samme niveaukurve for  $f$  nemlig på niveaukurven

$$f(x, y) = 1, (x, y) \neq (0, 0) \Leftrightarrow \frac{y}{x^2 + y^2} = 1, (x, y) \neq (0, 0) \Leftrightarrow$$

$$x^2 + y^2 - y = 0, (x, y) \neq (0, 0) \Leftrightarrow x^2 + \left(y - \frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}, (x, y) \neq (0, 0),$$

hvilket er cirklen med centrum  $(0, \frac{1}{2})$  og radius  $\frac{1}{2}$  med undtagelse af punktet  $(0,0)$ .

Da  $f(B) = -1$ , så ligger B ikke på denne niveaukurve for  $f$ , men på niveaukurven

$$f(x, y) = -1, (x, y) \neq (0, 0) \Leftrightarrow x^2 + \left(y + \frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}, (x, y) \neq (0, 0),$$

hvilket er cirklen med centrum  $(0, -\frac{1}{2})$  og radius  $\frac{1}{2}$  med undtagelse af punktet  $(0,0)$ .

Gradienten for  $f$  er givet ved

$$\nabla f(x, y) = (f'_x(x, y), f'_y(x, y)) = \left( \frac{-2xy}{(x^2 + y^2)^2}, \frac{x^2 - y^2}{(x^2 + y^2)^2} \right), (x, y) \neq (0, 0).$$

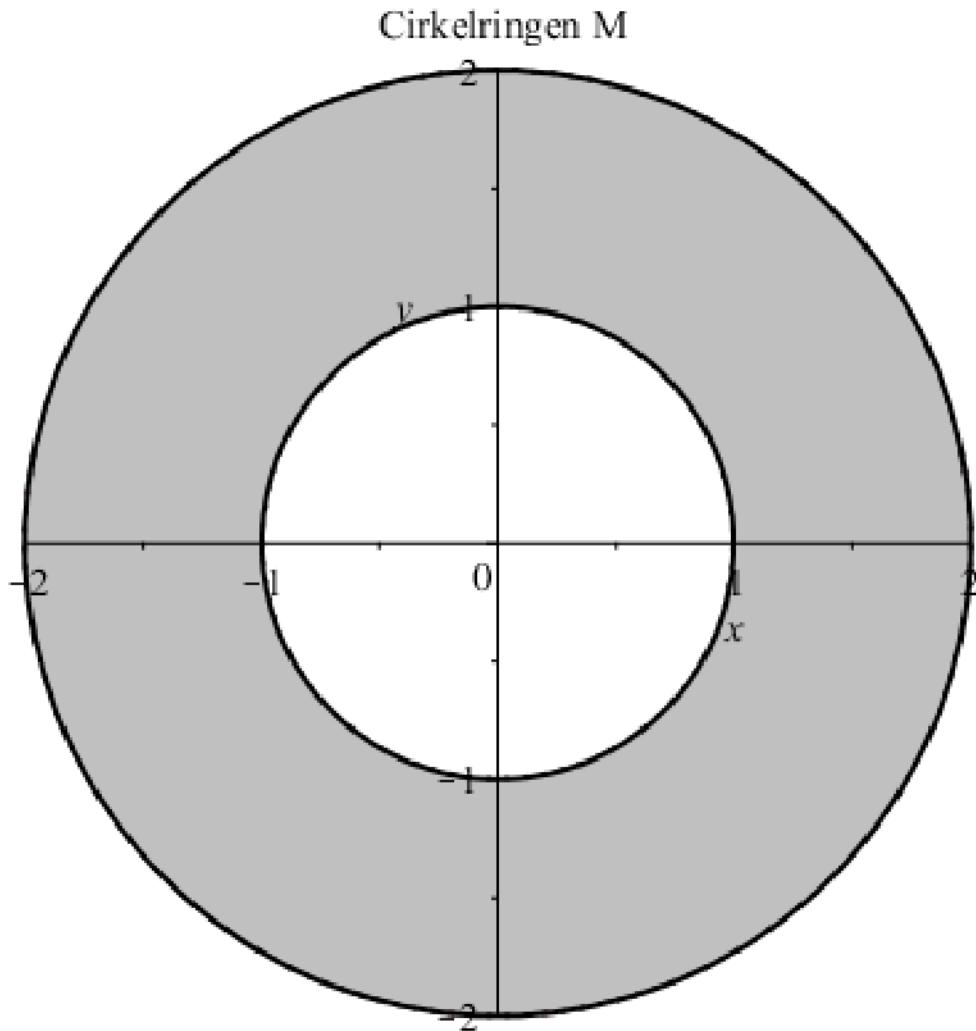
## ▼ Spørgsmål 2

Hvis 1. koordinaten for  $\nabla f$  skal være 0, skal enten x eller y være 0. Det medfører, at hvis 2. koordinaten også skal være 0, så skal både x og y være 0. Men  $\nabla f$  er ikke defineret i (0,0). Da således  $\nabla f(x, y) \neq (0, 0)$  for alle  $(x, y) \neq (0, 0)$ , så har  $f$  ingen stationære punkter.

Vi betragter den begrænsede og afsluttede punktmængde  $M = \{(x, y) \mid 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$ .

Dvs.  $M$  er den afsluttede cirkelring mellem de to cirkler  $x^2 + y^2 = 1$  (centrum (0, 0) og radius 1) og  $x^2 + y^2 = 4$  (centrum (0, 0) og radius 2).

```
> C1:=implicitplot(x^2+y^2<4,x=-2..2,y=-2..2,scaling=constrained,
  linestyle=1):
> C2:=implicitplot(x^2+y^2>1,x=-2..2,y=-2..2,filled=true,coloring=
  [gray,white],scaling=constrained,linestyle=1):
> R1:=implicitplot(x^2+y^2=1,x=-1..1,y=-1..1,color=black,scaling=
  constrained,linestyle=1,thickness=2):
> R2:=implicitplot(x^2+y^2=4,x=-2..2,color=black,scaling=
  constrained,linestyle=1,thickness=2):
> C3:=implicitplot(x^2+y^2>4,x=-2..2,y=-2..2,scaling=constrained,
  filled=true,coloring=[white,white],linestyle=2):
> display(C1,C3,C2,R1,R2,title="Cirkelringen M");
```



Det bemærkes, at det ikke er noget krav til besvarelsen at kunne tegne denne figur af  $M$  i Maple.

## ▼ Spørgsmål 3

Da  $M$  er begrænset og afsluttet og  $f$  er kontinuert i  $M$ , så har  $f$  et globalt minimum og et globalt maksimum i  $M$ . Da  $f$  hverken har stationære punkter eller undtagelsespunkter i det indre af  $M$ , så antages disse værdier på randen af  $M$ .

Randundersøgelse:

(1):

$$x^2 + y^2 = 1 \Leftrightarrow x = \pm \sqrt{1 - y^2}, y \in [-1; 1].$$

$$g(y) = f(\pm \sqrt{1 - y^2}, y) = y, y \in [-1; 1].$$

$g'(y) = 1 > 0$  for alle  $y \in ]-1; 1[$ . Dvs  $g$  er voksende.

$g(-1) = f(0, -1) = -1$  er mindst og  $g(1) = f(0, 1) = 1$  er størst.

(2):

$$x^2 + y^2 = 4 \Leftrightarrow x = \pm \sqrt{4 - y^2}, y \in [-2; 2].$$

$$h(y) = f(\pm \sqrt{4 - y^2}, y) = \frac{1}{4} y, y \in [-2; 2].$$

$h'(y) = \frac{1}{4} > 0$  for alle  $y \in ]-2; 2[$ . Dvs  $h$  er voksende.

$h(-2) = f(0, -2) = -\frac{1}{2}$  er mindst og  $h(2) = f(0, 2) = \frac{1}{2}$  er størst.

Ved numerisk sammenligning af disse undersøgelser fås, at det globale minimum er  $-1$ , som antages i punktet B og at det globale maksimum er  $1$ , som antages i punktet A.

Det bemærkes, at da  $M$  er sammenhængende, så er værdimængden  $f(M) = [-1; 1]$ .

## ▼ Opgave 2

> **restart:**

Om en reel funktion  $f(x, y)$  oplyses, at dens approksimerende andengradspolynomium med udviklingspunkt  $(0, 0)$  er

$$\begin{aligned} P_2(x, y) &= f(0, 0) + f'_x(0, 0)x + f'_y(0, 0)y + \frac{1}{2}(f''_{xx}(0, 0)x^2 + 2f''_{xy}(0, 0)xy + f''_{yy}(0, 0)y^2) \\ &= 2 + \frac{1}{2}x^2 + y^2 = 2 + \frac{1}{2}(x^2 + 2y^2). \end{aligned}$$

og at dens approksimerende andengradspolynomium med udviklingspunkt  $(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0)$  er

$$\begin{aligned} Q_2(x, y) &= f\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) + f'_x\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)\left(x - \frac{\sqrt{6}}{3}\right) + f'_y\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)y \\ &\quad + \frac{1}{2}\left(f''_{xx}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)\left(x - \frac{\sqrt{6}}{3}\right)^2 + 2f''_{xy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)\left(x - \frac{\sqrt{6}}{3}\right)y + f''_{yy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)y^2\right) \\ &= \frac{4}{3}\sqrt{e} - \sqrt{e}\left(x - \frac{\sqrt{6}}{3}\right)^2 + \frac{1}{3}\sqrt{e}y^2 = \frac{4}{3}\sqrt{e} + \frac{1}{2}\left(-2\sqrt{e}\left(x - \frac{\sqrt{6}}{3}\right)^2 + \frac{2}{3}\sqrt{e}y^2\right). \end{aligned}$$

## ▼ Spørgsmål 1

Af det givne udtryk for  $P_2(x, y)$  aflæses, at

$$f(0, 0) = 2, f'_x(0, 0) = 0, f'_y(0, 0) = 0, f''_{xx}(0, 0) = 1, f''_{xy}(0, 0) = 0 \text{ og } f''_{yy}(0, 0) = 2.$$

## ▼ Spørgsmål 2

Hvis  $f$  har egentligt lokalt maksimum eller egentligt lokalt minimum i et punkt, så må punktet være et stationært punkt, da  $f$  ikke har undtagelsespunkter.

Da  $\nabla f(0, 0) = (f'_x(0, 0), f'_y(0, 0)) = (0, 0)$  er  $(0, 0)$  et stationært punkt for  $f$ .

Hessematrixen for  $f$  i punktet  $(0, 0)$  er

$$\mathbf{H}(0, 0) = \begin{bmatrix} f''_{xx}(0, 0) & f''_{xy}(0, 0) \\ f''_{xy}(0, 0) & f''_{yy}(0, 0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix},$$

som har egenværdierne 1 og 2.

Da begge egenværdier for  $\mathbf{H}(0, 0)$  er positive, så er  $f(0, 0) = 2$  et egentligt lokalt minimum.

## ▼ Spørgsmål 3

Af det givne udtryk for  $Q_2(x, y)$  aflæses, at

$$f\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = \frac{4}{3}\sqrt{e},$$

$$f'_x\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = 0, f'_y\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = 0, f''_{xx}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = -2\sqrt{e}, f''_{xy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = 0 \text{ og}$$

$$f''_{yy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = \frac{2}{3}\sqrt{e}.$$

Da  $\nabla f\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = \left(f'_x\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right), f'_y\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)\right) = (0, 0)$  er  $(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0)$  også et stationært punkt for  $f$ .

Hessematrixen for  $f$  i punktet  $\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)$  er

$$\mathbf{H}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) = \begin{bmatrix} f''_{xx}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) & f''_{xy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) \\ f''_{xy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) & f''_{yy}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2\sqrt{e} & 0 \\ 0 & \frac{2}{3}\sqrt{e} \end{bmatrix},$$

som har egenværdierne  $-2\sqrt{e}$  og  $\frac{2}{3}\sqrt{e}$ .

Da de to egenværdier for  $\mathbf{H}\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)$  har modsat fortægn, så er  $f\left(\frac{\sqrt{6}}{3}, 0\right)$  hverken et egentligt lokalt minimum eller et egentligt lokalt maksimum.

### ▼ Opgave 3

```
> restart:with(LinearAlgebra):with(plots):
> prik:=(x,y)->VectorCalculus[DotProduct](x,y):
> kryds:=(x,y)->convert(VectorCalculus[CrossProduct](x,y),Vector):
```

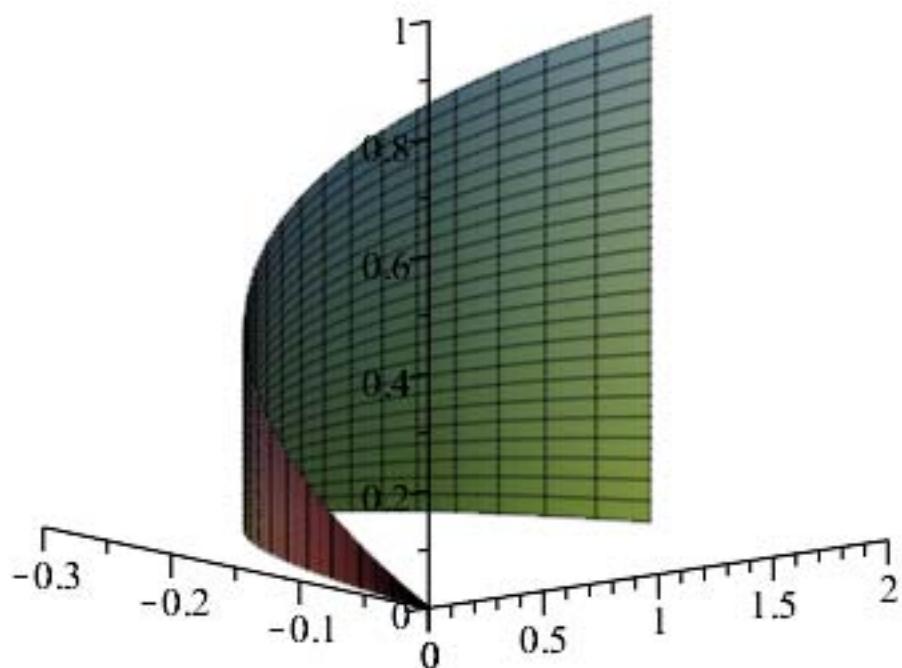
En cylinderflade  $F$  i  $(x, y, z)$ -rummet er givet ved parameterfremstillingen

```
> r:=(u,v)-><u^2-u,u^2+u,v*u>:
> r(u,v);
```

$$\begin{bmatrix} u^2 - u \\ u^2 + u \\ v u \end{bmatrix}$$

hvor  $u \in \left[0; \frac{\sqrt{3}}{2}\right]$  og  $v \in [0; 1]$ .

```
> plot3d(r(u,v),u=0..sqrt(3)/2,v=0..1,orientation=[-40,80],axes=normal,view=[-0.3..0,0..2,-0.01..1]);
```



## ▼ Spørsmål 1

> `ru:=diff~(r(u,v),u);`

$$ru := \begin{bmatrix} 2u - 1 \\ 2u + 1 \\ v \end{bmatrix}$$

> `rv:=diff~(r(u,v),v);`

$$rv := \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ u \end{bmatrix}$$

Fladens normalvektor er

> `N:=kryds(ru,rv);`

$$N := \begin{bmatrix} (2u+1)u \\ -(2u-1)u \\ 0 \end{bmatrix}$$

Den til  $\mathbf{r}$  hørende Jacobifunktion er

> `Jacobi:=simplify(sqrt(prik(N,N)))assuming u>0;`

$$Jacobi := \sqrt{2}u\sqrt{4u^2+1}$$

$$\text{Ar}(F) = \int_F 1 \, d\mu = \int_0^1 \int_0^{\frac{\sqrt{3}}{2}} \text{Jacobi}(u, v) \, du \, dv$$

> `Int(Int(Jacobi,u=0..sqrt(3)/2),v=0..1)=int(int(Jacobi,u=0..sqrt(3)/2),v=0..1);`

$$\int_0^1 \int_0^{\frac{1}{2}\sqrt{3}} \sqrt{2}u\sqrt{4u^2+1} \, du \, dv = \frac{7}{12}\sqrt{2}$$

Lad  $L$  betegne den til  $F$  hørende ledekurve i  $(x, y)$ -planen.

## ▼ Spørsmål 2

$L$  er skæringskurven mellem fladen  $F$  og  $(x, y)$ -planen.

En parameterfremstilling for  $L$  er da

> `s:=r(u,0);`

$$s := \begin{bmatrix} u^2 - u \\ u^2 + u \\ 0 \end{bmatrix}$$

hvor  $u \in \left[0, \frac{\sqrt{3}}{2}\right]$ .

```
> su:=diff~(s,u);
```

$$su := \begin{bmatrix} 2u - 1 \\ 2u + 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Den til  $L$  hørende Jacobifunktion er

```
> Jacobi:=simplify(sqrt(prik(su,su)));
```

$$Jacobi := \sqrt{8u^2 + 2}$$

### ▼ Spørsmål 3

$$\int_L \frac{1}{2} (y - x) d\mu = \int_0^{\frac{\sqrt{3}}{2}} \frac{1}{2} (y(u) - x(u)) \text{Jacobi}(u) du = \int_0^{\frac{\sqrt{3}}{2}} u \text{Jacobi}(u) du$$

```
> Int(u*Jacobi,u=0..sqrt(3)/2)=int(u*Jacobi,u=0..sqrt(3)/2);
```

$$\int_0^{\frac{1}{2}\sqrt{3}} u \sqrt{8u^2 + 2} du = \frac{7}{12}\sqrt{2}$$

### ▼ Opgave 4

```
> restart:with(LinearAlgebra):with(plots):
> prik:=(x,y)->VectorCalculus[DotProduct](x,y):
> kryds:=(x,y)->convert(VectorCalculus[CrossProduct](x,y),Vector):
> div:=V->VectorCalculus[Divergence](V):
> rot:=proc(X) uses VectorCalculus; BasisFormat(false); Curl(X) end
proc:
```

Et vektorfelt i  $(x, y, z)$ -rummet er givet ved

```
> V:=(x,y,z)-><x^2,-2*y*x,z>:
```

```
> V(x,y,z);
```

$$\begin{bmatrix} x^2 \\ -2yx \\ z \end{bmatrix}$$

I  $(x, z)$ -planen betragtes et profilområde  $A$  givet ved parameterfremstillingen

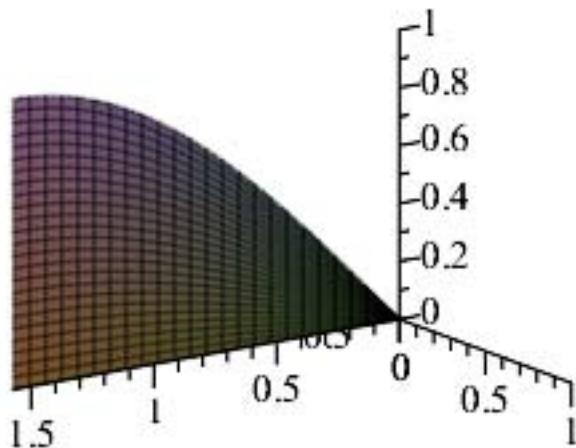
```
> s:=(u,v)-><u,0,v*sin(u)>:
```

```
> s(u,v);
```

$$\begin{bmatrix} u \\ 0 \\ v \sin(u) \end{bmatrix}$$

hvor  $u \in [0; \frac{1}{2}\pi]$  og  $v \in [0; 1]$ .

```
> plot3d(s(u,v),u=0..Pi/2,v=0..1,axes=normal,scaling=constrained);
```



Et massivt omdrejningslegeme  $\Omega$  fremkommer ved at  $A$  drejes vinklen  $\frac{\pi}{4}$  omkring  $z$ -aksen mod uret set fra  $z$ -aksens positive ende.

## ▼ Spørgsmål 1

Parameterfremstilling for  $\Omega$

```
> r:=(u,v,w)-><u*cos(w),u*sin(w),v*sin(u)>;
> r(u,v,w);
```

$$\begin{bmatrix} u \cos(w) \\ u \sin(w) \\ v \sin(u) \end{bmatrix}$$

hvor  $u \in [0; \frac{1}{2}\pi]$ ,  $v \in [0; 1]$  og  $w \in [0; \frac{1}{4}\pi]$ .

## ▼ Spørgsmål 2

$\partial\Omega$  er den lukkede overflade af  $\Omega$  orienteret med udadrettet enhedsnormalvektor.  
Af Gauss' sætning fås da

$$\text{Flux}(\mathbf{V}, \partial\Omega) = \int_{\Omega} \text{Div}(\mathbf{V}) d\mu = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^1 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \text{Div}(\mathbf{V})(\mathbf{r}(u, v, w)) \text{Jacobi}(u, v, w) du dv dw$$

```

> div(V)(x,y,z);
                                         1
> M:=<diff~(r(u,v,w),u)|diff~(r(u,v,w),v)|diff~(r(u,v,w),w)>;
                                         [ cos(w)   0   -u sin(w) ]
                                         [ sin(w)   0    u cos(w) ]
                                         [ v cos(u) sin(u)   0 ]

```

```

> Jr:=simplify(Determinant(M));
                                         Jr := -sin(u) u

```

som er  $\leq 0$ , da  $u \in \left[0; \frac{1}{2}\pi\right]$ . Den til  $\mathbf{r}$  hørende Jacobifunktion er da

```

> Jacobi:=-Jr;
                                         Jacobi := sin(u) u
> integranden:=1*Jacobi;
                                         integranden := sin(u) u
> Int(Int(Int(integranden,u=0..Pi/2),v=0..1),w=0..Pi/4)=int(int
  (int(integranden,u=0..Pi/2),v=0..1),w=0..Pi/4);
                                         1   pi   1   pi
                                         [   ] [   ] [   ]
                                         [ sin(u) u du dv dw] = 1/4 pi
                                         [   ] [   ] [   ]

```

## ▼ Spørgsmål 3

Lad  $G$  betegne den del af overfladen af  $\Omega$ , som afgrænser  $\Omega$  opadtil.  $G$  er altså den omdrejningsflade, der fremkommer ved at den øvre randkurve af  $A$  i  $(x, z)$ -planen drejes vinklen

$\frac{\pi}{4}$  omkring  $z$ -aksen mod uret set fra  $z$ -aksens positive ende.

En parameterfremstilling for  $G$  er da

```

> R:=r(u,1,w);
                                         [ u cos(w) ]
                                         [ u sin(w) ]
                                         [ sin(u) ]

```

hvor  $u \in \left[0; \frac{1}{2}\pi\right]$  og  $w \in \left[0; \frac{1}{4}\pi\right]$ .

```
> Ru:=diff~(R,u);
```

$$Ru := \begin{bmatrix} \cos(w) \\ \sin(w) \\ \cos(u) \end{bmatrix}$$

> **Rw:=diff~(R,w);**

$$Rw := \begin{bmatrix} -u \sin(w) \\ u \cos(w) \\ 0 \end{bmatrix}$$

Fladens normalvektor er

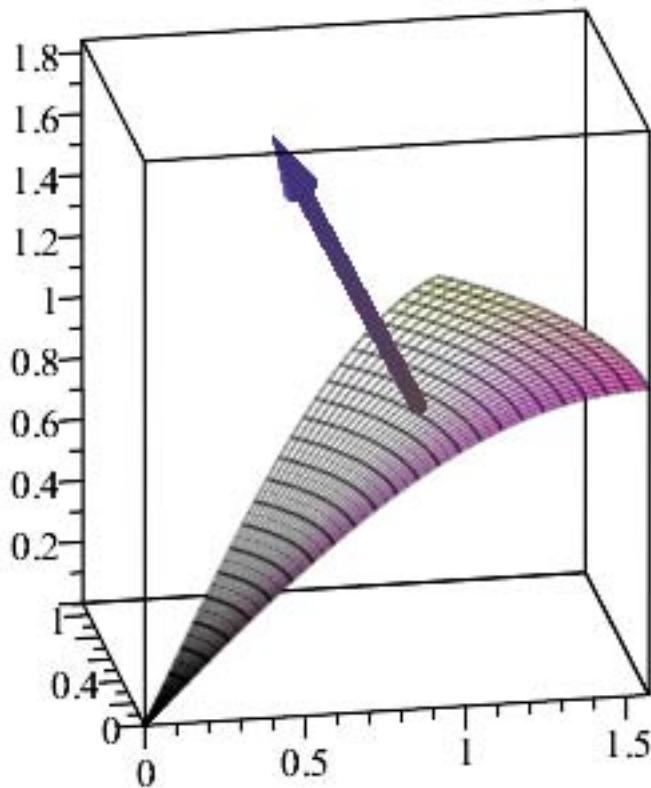
> **N:=simplify(kryds(Ru,Rw));**

$$N := \begin{bmatrix} -\cos(u) u \cos(w) \\ -\cos(u) u \sin(w) \\ u \end{bmatrix}$$

$\mathbf{N}(u, w)$  danner en spids vinkel med  $z$ -aksen, da dens  $z$ -koordinat  $z(u, w) = u > 0$  for

$$u \in \left]0; \frac{1}{2}\pi\right[.$$

```
> flade:=plot3d(R,u=0..Pi/2,w=0..Pi/4,scaling=constrained):
> pil:=arrow(subs(u=1,w=Pi/8,R),subs(u=1,w=Pi/8,N)):
> display(flade,pil,orientation=[-100,70]);
```



Med den valgte orientering af den lukkede randkurve  $\partial G$  for  $G$  er derfor

$$\mathbf{n}_G = \frac{\mathbf{N}(u, w)}{|\mathbf{N}(u, w)|} \text{ for } u \in \left]0; \frac{1}{2}\pi\right] \text{ (højrekonvention).}$$

Af Stokes' sætning fås da

$$\text{Cirk}(\mathbf{V}, \partial G) = \text{Flux}(\mathbf{Rot}(\mathbf{V}), G) = \int_G \mathbf{n}_G \cdot \mathbf{Rot}(\mathbf{V}) d\mu = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \mathbf{N}(u, w) \cdot \mathbf{Rot}(\mathbf{V})(\mathbf{R}(u, w)) du dw$$

> **rot(V)(x,y,z);**

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -2y \end{bmatrix}$$

Rotationen taget på fladen

> **Rot := <0, 0, -2\*u\*sin(w)>;**

$$Rot := \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 u \sin(w) \end{bmatrix}$$

```

> integranden:=prikk(N,Rot);
      integranden := -2 u2 sin(w)
> Int(Int(integranden,u=0..Pi/2),w=0..Pi/4)=int(int
(integranden,u=0..Pi/2),w=0..Pi/4);
      
$$\int_0^{\frac{1}{4}\pi} \int_0^{\frac{1}{2}\pi} (-2 u^2 \sin(w)) du dw = -\frac{1}{12} \pi^3 + \frac{1}{24} \sqrt{2} \pi^3$$


```